

AMPLITUDE DE DIFUSÃO E TAXA DE INTERAÇÃO

1 partícula incidente \rightarrow 1 partícula alvo no volume $V = L^3$

Fluxo incidente $\phi = n_b v_i = v_i / V$; Alvo $N_a = 1$

Taxa de interação: difusão da partícula i em $d\Omega$

$$dW = \frac{v_i}{V} \frac{d\sigma(\theta, \varphi)}{d\Omega} d\Omega \quad \leftarrow \text{definição de } \sigma$$

► Difusão de partícula i não-relativista no potencial $V(\vec{x})$:

$$\text{estado inicial } \psi_i = \frac{1}{\sqrt{V}} \exp[i\vec{q}_i \cdot \vec{x}]$$

$$\text{estado final } \psi_f = \frac{1}{\sqrt{V}} \exp[i\vec{q}_f \cdot \vec{x}]$$

\hookrightarrow normalização:
1 partícula no volume V

condições fronteira:

$$\psi(-L/2, y, z) = \psi(L/2, y, z)$$

idêntico para y e z

no limite $V = L^3 \rightarrow \infty$ o resultado é
independente da forma das cond. fronteiras

teoria de perturbações em 1ª ordem (aproximação
de Born)

$$dW = 2\pi \left| \int d^3x \psi_f^* V(\vec{x}) \psi_i \right|^2 P(E_f)$$

$P(E_f)$: densidade de estados finais

Substituindo ψ_i e ψ_f :

$$dW = \frac{2\pi}{V^2} P(E_f) |H(\vec{q})|^2$$

E amplitude de difusão

densidade estados finais:

$P(E)dE$: número de estados quânticos possíveis das partículas finais com energia total entre E e $E+dE$

Cálculo:

$$P(E)dE = P(q) \frac{dq}{dE} dE \quad q = |\vec{q}|$$

condições fronteira:

$$L = n_x \cdot \lambda_x = n_x \frac{2\pi}{q_x}, \text{ identico para } y \text{ e } z$$

$$n_x = \frac{L}{2\pi} q_x \rightarrow dn_x = \frac{L}{2\pi} dq_x, \quad "$$

$$\text{número de estados: } dn_x \cdot dn_y \cdot dn_z = \left(\frac{L}{2\pi}\right)^3 d^3\vec{q}$$

$$d^3\vec{q} = q^2 dq d\Omega$$

$$\text{onde } P(q) dq = \left(\frac{L}{2\pi}\right)^3 d^3\vec{q} = \frac{V}{8\pi^3} q^2 dq d\Omega$$

mudanças de variáveis $\frac{dq}{dE} = \frac{1}{v} \quad (q = mv)$

$$\rightarrow \boxed{P(E_f) = \frac{V}{8\pi^3} \frac{q_f^2}{V_f} dq d\Omega}$$

Conservação de energia na difusão elástica:

$$v_i = v_f = v \quad q_i = q_f = mv$$

Obtem-se:

$$d\sigma = \frac{v}{V} \cdot \frac{m^2}{4\pi^2} |\mathcal{M}(q)|^2 d\Omega$$

Finalmente, comparando com a expressão inicial

$$\boxed{\frac{d\sigma}{d\Omega} = \frac{m^2}{4\pi^2} |\mathcal{M}|^2}$$

► Caso relativista:

$$a(\vec{q}_i) + b(-\vec{q}_i) \rightarrow c(\vec{q}_f) + d(\vec{q}_f) \quad (\text{no C.M.})$$

$$q_i \neq q_f \\ v_i \neq v_f$$

$\frac{dq}{dt} = \frac{1}{v}$ é válido em cinemática relativista

$$\Rightarrow \frac{d\sigma}{d\Omega} = \frac{1}{4\pi^2} \frac{q_f^2}{v_i v_f} |\mathcal{M}|^2$$

► Extensão ao caso das partículas com spin
feixes e alvos não-polarizados

1) Média sobre os estados de spin das partículas iniciais

$$|\mathcal{M}|^2 \rightarrow \overline{|\mathcal{M}|^2}$$

2) Soma sobre os estados de spin das partículas finais

tácas são multiplicadas por $(2s_f + 1)$ para cada partícula final de spin s_f

3) Integração em ϕ da seção eficaz

→ factor 2π

Resulta:

$$\frac{d\Gamma}{d\cos\theta} = \frac{(2s_c+1)(2s_d+1)}{2\pi} \frac{q_f^2}{v_i v_f} \overline{|\mathcal{M}|^2}$$